

# FONDAMENTI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE (8 CFU)

13 Gennaio 2015 – Tempo a disposizione: 2 h – Risultato: 32/32 punti

## Esercizio 1 (6 punti)

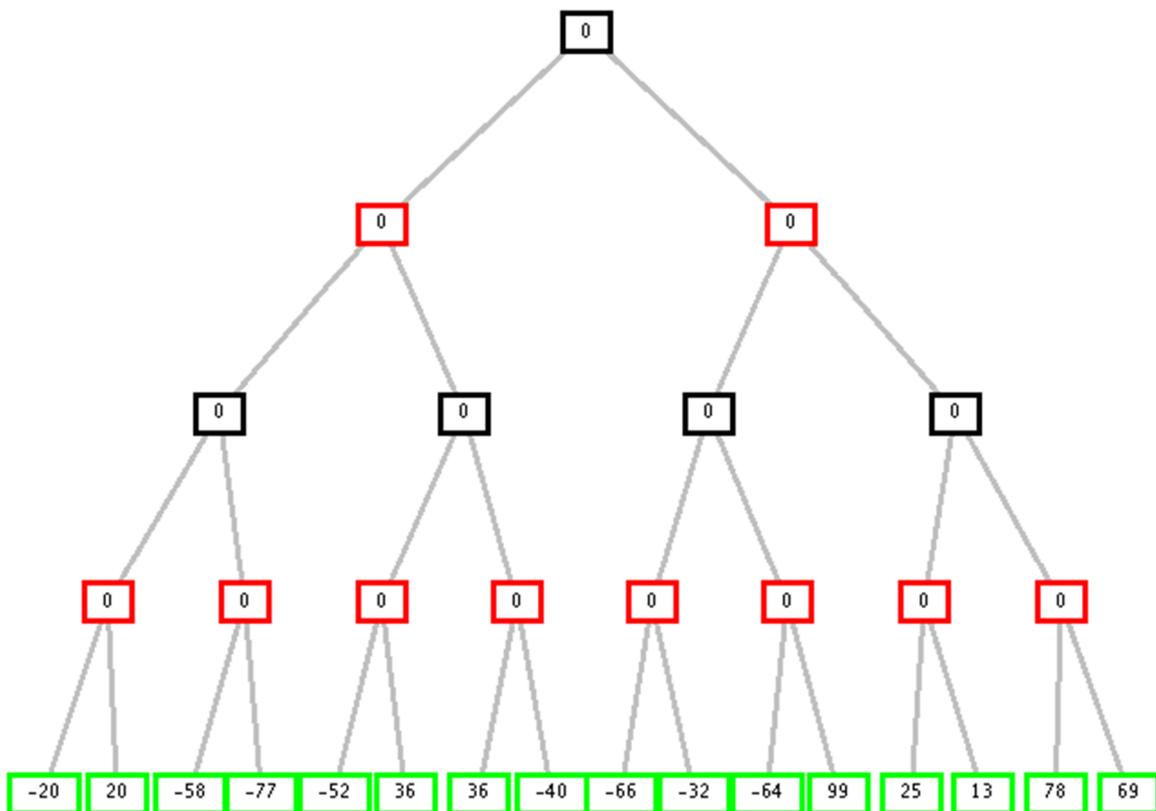
Si esprimano in logica dei predicati del I ordine le seguenti frasi:

- A tutti i bambini piacciono tutte le torte
- Se a un bambino piace qualcosa, allora lo mangia (e viceversa: se mangia qualcosa, allora gli piace).
- La "honore" è una torta
- Federico non mangia la "honore".

Si usi poi il principio di risoluzione per dimostrare che **Federico non è un bambino**. Si usi il seguente vocabolario: predicati: **b(X)** X è un bambino, **t(Y)** Y è una torta, **piace(X,Y)** a X piace Y, **mangia(X,Y)** X mangia Y; costanti: **fed** (federico), **hon** (honore).

## Esercizio 2 (5 punti)

Si consideri il seguente albero di gioco in cui la valutazione dei nodi terminali è dal punto di vista del primo giocatore (MAX). Si mostri come gli algoritmi *min-max* e *alfa-beta* risolvono il problema.



## Esercizio 3 (5 punti)

Definire nel linguaggio *Prolog* il predicato **extract(X, L, Lout)**, che dato un termine **X** ground e una lista di termini ground **L**, ha successo con **Lout** lista che contiene tutte le occorrenze di **X** in **L**. Esempi:

```
?- extract(1, [1,4,5,4,1,1], L).
yes L=[1,1,1]
?- extract(2, [1,4,5,4,1,1], L).
yes L=[]
?- extract(f(5), [f(1),4,f(5),4,1,1], []).
no
```

#### Esercizio 4 (5 punti)

Si supponga che le clausole di un programma Prolog siano memorizzate tramite fatti del tipo `prog(Costo, Head, Body).` dove `Costo` rappresenta il costo associato all'uso di quella clausola, `Head` la testa di tale clausola, e `Body` una lista rappresentante il corpo della clausola. Si definisca un meta interprete Prolog `solve(Goal, Costo)` che dimostri il goal dato, e tramite l'argomento `Costo` restituisca la somma di tutti costi associati alle clausole usate per la dimostrazione del goal. Ad esempio, col programma:

```
prog(5, p(X), [q(X), r(X)]).  
prog(6, q(1), [ ]).  
prog(135, q(2), [ ]).  
prog(7, r(X), [ ]).
```

Se invocato con goal :

```
:- solve (p(X), Costo).
```

Restituisce `yes, X/1, Costo/18.`

#### Esercizio 5 (7 punti)

Si consideri il problema dell'ordinamento in senso crescente di una lista di  $n$  elementi  $(x_1, \dots, x_n)$ . Si assuma di poter determinare l'ordinamento di una qualsiasi coppia di elementi della lista, e che l'unico tipo di azioni eseguibili sia lo scambio di una coppia di elementi. Nella formulazione del problema come un problema di ricerca, uno stato corrisponde a una lista composta da una data permutazione degli  $n$  elementi della lista da ordinare. Lo stato iniziale corrisponde alla lista da ordinare, lo stato obiettivo corrisponde alla lista ordinata contenente gli stessi elementi. Si considerino come operatori tutti i possibili scambi di coppie di elementi non ordinati della lista corrispondente a uno stato. Lo spazio degli stati è quindi costituito da un grafo orientato tale che i successori di ogni nodo  $x$  corrispondono a tutte le liste ottenibili da quella del nodo  $x$  scambiando coppie di elementi non ordinati.

- Si supponga che lo scambio di due elementi della lista abbia costo costante, pari all'unità. Si consideri poi la seguente euristica: in uno stato in cui vi sono  $p$  elementi "fuori posto", l'euristica vale  $p/2$  (arrotondato all'intero superiore). Tale euristica è ammissibile? E' consistente?
- Si applichi l'algoritmo di ricerca  $A^*$  (con l'euristica definita nel punto b) alla lista  $(4\ 3\ 2\ 1)$ , espandendo non più di 5 nodi dell'albero di ricerca (indicare chiaramente l'ordine di espansione dei nodi, e i valori dell'euristica e della funzione di valutazione di ogni nodo generato). Per la generazione dei nuovi stati si applichino gli operatori nel seguente modo: si consideri ogni elemento della lista del nodo da espandere, da sinistra verso destra, e ciascuno degli elementi successivi, ancora da sinistra verso destra. A parità del valore della funzione di valutazione, si espanda il nodo a profondità minore, e a parità di profondità quello generato per primo.

#### Esercizio 6 (4 punti)

Si introduca brevemente l'idea alla base degli algoritmi di propagazione dei vincoli rispetto alla tecnica "Standard Backtracking", e si delineino sinteticamente le differenze tra "Forward Checking", "Partial Look Ahead" e "Full Look Ahead".

# FONDAMENTI DI INTELLIGENZA ARTIFICIALE

13 Gennaio 2015 – Soluzioni

## Esercizio 1

Rappresentazione in logica del I ordine:

1.  $\forall X \forall Y \ b(X) \wedge t(Y) \rightarrow \text{piace}(X,Y)$ .
2.  $\forall X \forall Y \ b(X) \wedge \text{piace}(X,Y) \rightarrow \text{mangia}(X,Y)$ .
3.  $\forall X \forall Y \ b(X) \wedge \text{mangia}(X,Y) \rightarrow \text{piace}(X,Y)$ .
4.  $t(\text{hon})$ .
5.  $\neg \text{mangia}(\text{fed}, \text{hon})$ .

Goal:  $\neg b(\text{fed})$ .

Trasformazione in clausole:

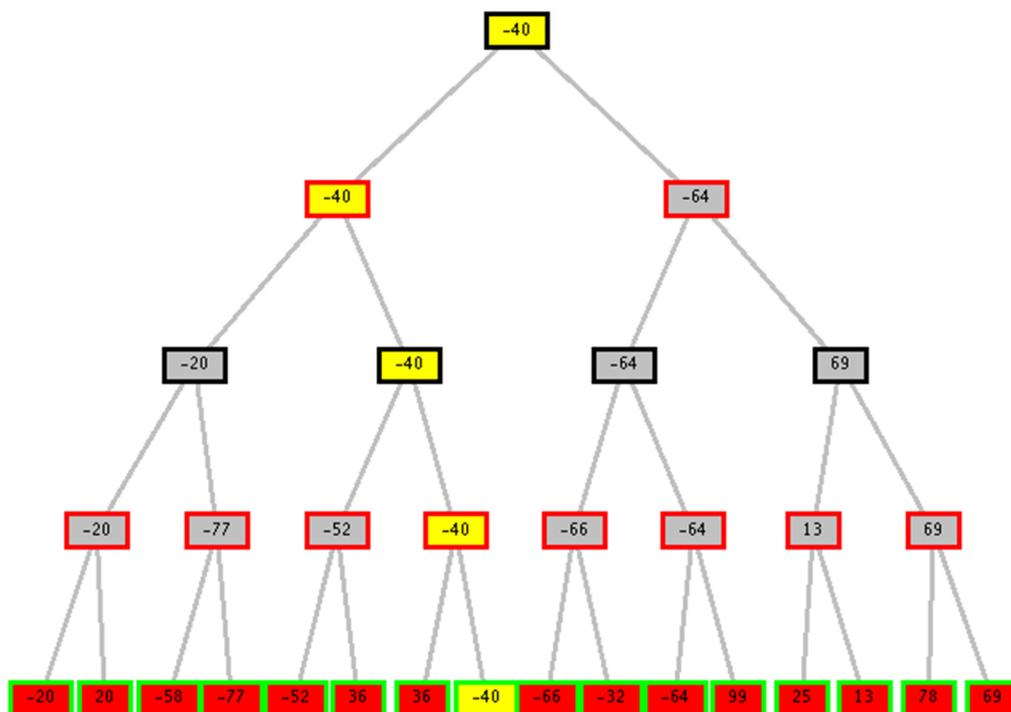
- C1:  $\text{not } b(X) \text{ or not } t(Y) \text{ or piace}(X,Y)$ .  
C2:  $\text{not } b(X) \text{ or not piace}(X,Y) \text{ or mangia}(X,Y)$ .  
C3:  $\text{not } b(X) \text{ or not mangia}(X,Y) \text{ or piace}(X,Y)$ .  
C4:  $t(\text{hon})$ .  
C5:  $\text{not mangia}(\text{fed}, \text{hon})$ .  
GNeg:  $b(\text{fed})$ .

Risoluzione:

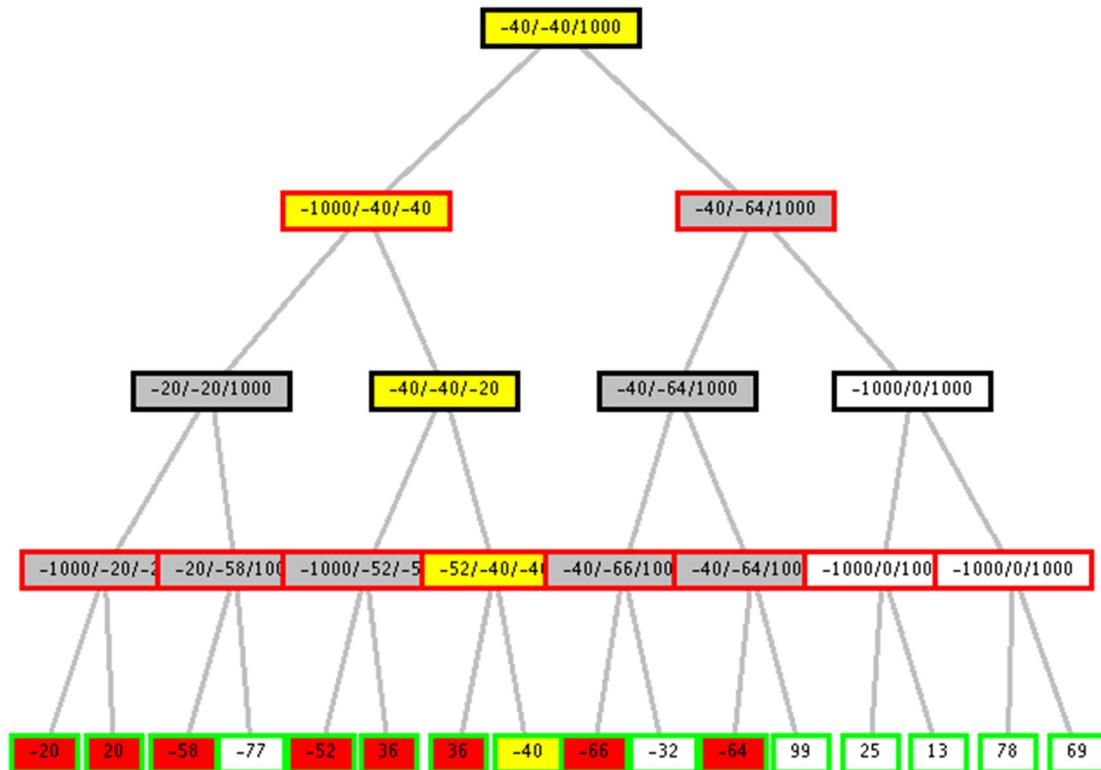
- C6: GNeg+C2:  $\text{not piace}(\text{fed},Y) \text{ or mangia}(\text{fed},Y)$ .  
C7: C6 + C5:  $\text{not piace}(\text{fed}, \text{hon})$ .  
C8: C7 + C1:  $\text{not } b(\text{fed}) \text{ or not } t(\text{hon})$ .  
C9: C8 + GNeg:  $\text{not } t(\text{hon})$ .  
C10: C9 + C4: clausola vuota.

## Esercizio 2

Min-max:



Alfa-Beta:



### Esercizio 3

```
extract ( _, [], [] ).
extract ( X, [X|T], [X|L] ) :- !, extract ( X, T, L ) .
extract ( X, [_|T], L ) :- extract ( X, T, L ) .
```

### Esercizio 4

```
solve([], 0) :- !.
solve([Head|Tail], Costo) :-
    !,
    solve(Head, CHead),
    solve(Tail, CTail),
    Costo is CHead + CTail.
solve(Head, Costo) :-
    prog(CHead, Head, Body),
    solve(Body, CBody),
    Costo is CHead + CBody.
```

### Esercizio 5

- a) Tenendo conto degli operatori definiti nel punto a), se una lista contiene  $p$  elementi fuori posto rispetto allo stato obiettivo è facile verificare che sarà necessario scambiare non meno di " $p/2$ " coppie di elementi per ordinarla. Quindi la funzione euristica è ammissibile per questo problema. La funzione euristica è anche consistente. A tal scopo osserviamo che, affinché sia consistente, deve valere:
- $h(n) = 0$  se  $n$  è lo stato obiettivo: vero, poiché l'euristica nello stato obiettivo ha zero nodi fuori posto, e quindi vale zero;

- $h(n) \leq c(n, a, n') + h(n')$ : supponendo che nello stato  $n$  vi siano  $p$  elementi fuori posto, nel caso migliore saranno necessari  $p/2$  scambi (arrotondato all'intero sup.). Poiché la singola azione consiste in un singolo scambio, nell'ipotesi migliore entrambi gli elementi andranno nella posizione "corretta", e quindi gli elementi fuori posto (sempre nell'ipotesi migliore) saranno  $(p-2)$ ; l'euristica per il nodo  $n'$  varrà  $h(n') = (p-2)/2$ . Riassumendo, nell'ipotesi del caso migliore, per il generico nodo  $n$  varrà sempre:

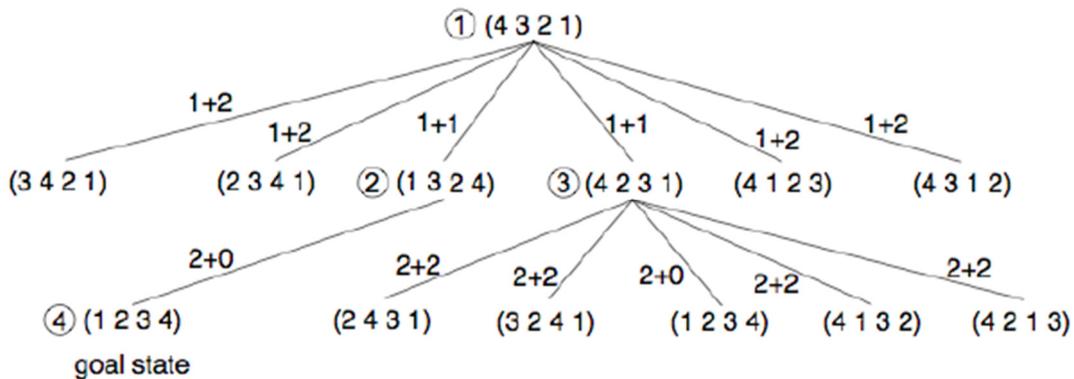
$$p/2 \leq 1 + (p-2)/2$$

cioè:

$$p/2 \leq 1 + p/2 - 1$$

Da cui si evince che la disuguaglianza è sempre verificata.

c) L'albero di ricerca è mostrato in figura. L'ordine di espansione dei nodi è indicato dai numeri all'interno dei cerchi. Su ogni ramo è indicata la funzione di valutazione del nodo risultante, come somma del pathcost e della funzione euristica.



## Esercizio 6

Si vedano le slides del corso.